

# DRONIE LOGISTICA





### Pierre Ponchione

Founder Byfarm  
Co-founder Forvola  
[pierre@byfarm.it](mailto:pierre@byfarm.it)



### Giuseppe Della Ragione

Chief Technical Officer  
and Innovation, BCUBE  
[Giuseppe.DellaRagione@bcube.com](mailto:Giuseppe.DellaRagione@bcube.com)



### Laura Guerinoni

Innovation & Operations Coordinator  
Corporate Technical Department  
[Laura.Guerinoni@bcube.com](mailto:Laura.Guerinoni@bcube.com)



### Paolo Ferragatta

Co-founder IDT Solution  
[paolo.ferragatta@itdsolution.com](mailto:paolo.ferragatta@itdsolution.com)





Realtà del **videomaking** con una sezione dedicata alla ricerca e sviluppo di **tecnologie innovative**

**byfarm.**  
MEDIA & RESEARCH



Realtà leader di **logistica integrata 5PL** per la gestione della Supply Chain End to End

**B<sup>3</sup>**



Sviluppatore di **automazione industriale** con software e sistemi di controllo open source

**IT** INNOVATION  
DEVELOPMENT  
TECHNOLOGY

# LA SFIDA

RISPOSTA ALLA FLESSIBILITÀ  
DELLA “URGENT DELIVERY”



Per rispondere all'emergenza richiesta nel Settore della Logistica di consegna in tempi sempre più rapidi BCUBE ha deciso di valutare l'adozione di una nuova modalità di trasporto.

La sfida – oggetto dello studio - è quella di verificare **la fattibilità tecnica dell'utilizzo di droni per la consegna urgente in ambito industriale** con il rispetto dei requisiti di:



SICUREZZA



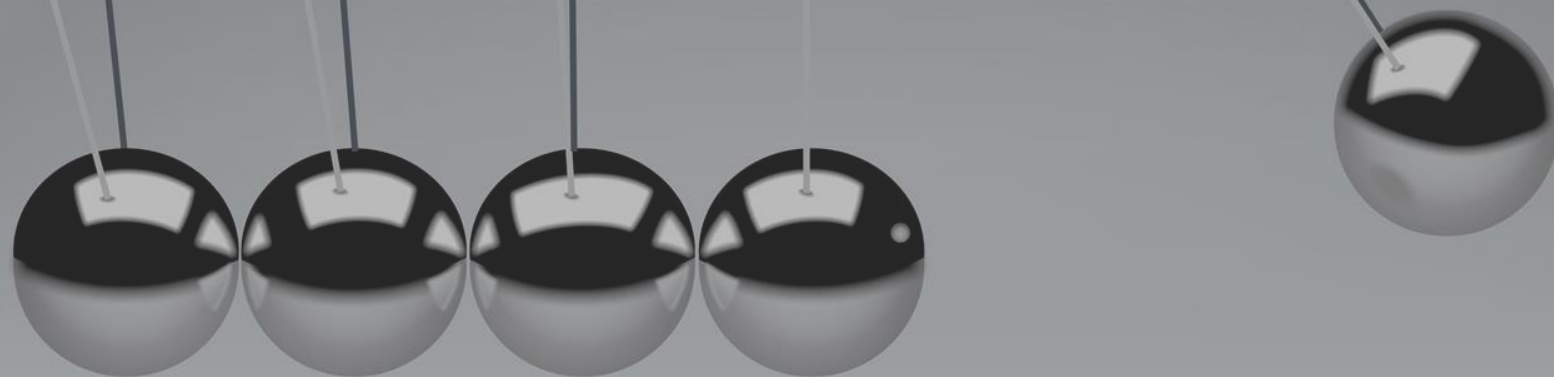
PERFORMANCE



QUALITÀ

# PIÙ FORTI INSIEME

IL VALORE AGGIUNTO DI UN MODELLO COLLABORATIVO





CAPOFILA  
Il logistico



*per i droni*

**byfarm.**  
MEDIA & RESEARCH

*per i vertiporti*

**IDT** INNOVATION  
DEVELOPMENT  
TECHNOLOGY

# IL PERCORSO





## FASI DI PROGETTO:



Definizione dei KPI,  
dei target e del contesto  
operativo



Analisi di fattibilità tecnica



Validazione dei  
risultati



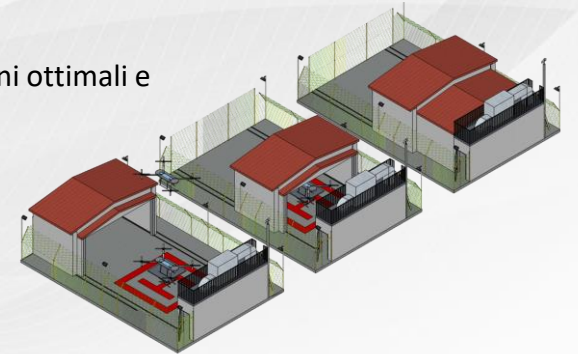
## Definizione dei KPI, dei target e del contesto operativo

- Target e KPI
- Condizioni al contorno
  - *Mappatura dell'edificio industriale*
  - *Condizioni metereologiche*
- Mappatura del processo attuale
- Identificazione dei particolari da trasportare (dimensioni e peso)



## Analisi di fattibilità tecnica: il drone

- Drone multi-rotore a guida autonoma
- Payload per il trasporto dei particolari
- Control Tower e sistemi di sicurezza ridondanti
- Hangar a geometria variabile che mantiene drone e batterie nelle condizioni ottimali e gestisce comunicazione da/verso il drone



# RISULTATO

BILANCIAMENTO TRA INVESTIMENTO E BENEFICIO



## Validazione dei risultati

Sono stati raggiunti i target dei KPI definiti in fase preliminare ad eccezione del rapporto Benefici/Costi in relazione al «paniere» di Item selezionati per lo studio



## SCALABILITÀ DELLA SOLUZIONE

# IL NOSTRO DOMANI

SPAZIO PER LA SPERIMENTAZIONE E APPLICAZIONE

